特

集

マルチローターを活用した病害虫のセンシング技術の現状と課題

マルチローターを活用した 葉いもち被害度の評価と薬剤散布要否判断の 実証試験

山形大学 農学部 **小林 隆・佐々木** 崇*・**菅原 隆介****山形県庄内総合支庁 **上 野**

はじめに

イネいもち病 (病原菌: Pyricularia oryzae) はイネの 最重要病害であり、葉身に発生した場合は葉いもち、穂 に発生した場合は穂いもちと呼ばれる。日本では、多く の水田で本病に対する薬剤防除が行われている。山形県 庄内地方では, 育苗箱施用剤による葉いもち予防と出穂 期の茎葉散布剤による穂いもち防除の体系のスケジュー ル防除が主体となっている。本病の発生しない気象条件 の場合、予防剤は過剰に利用されていることが多い。ま た,葉いもちの発生が少ない場合,穂いもちの発生リス クは低く, 出穂期の茎葉散布剤も不要な場合がある。本 田の茎葉散布には、無人へりによるスケジュール散布が 普及している。この場合、適期に薬剤散布されず防除効 果が低くなる可能性がある。本病の発生は年次変動が大 きいにもかかわらず, このような慣行の防除体系では, 毎年の発生予察情報や地域の発生リスクの違い、当該年 度の発生状況を考慮していない。よって、コスト削減、 環境負荷低減のためには、薬剤散布要否や適切な散布時 期を判断するべきである。薬剤散布の要否を判断するに は、圃場の本病の発生や被害度を評価することが重要だ が、多数の圃場における発生状況を目視で評価すること は時間と労力が掛かるため現実的に難しい。そのため、 気象データなどから病害の発生を評価するための病害発 生予測システムが利用されている(林・越水,1988;小 林ら、2010;菅原ら、2021)。

衛星や航空機に搭載したセンサーで, 病害の発生およ

Assessment of Leaf Blast Severity and Determination of the Need for Fungicide Application Using Multi-rotor. By Takashi Kobayashi, Takashi Sasaki, Ryusuke Sugawara and Kiyoshi Ueno

(キーワード:葉いもち, 殺菌剤, GI, イネ, マルチローター)

び被害度を評価するリモートセンシングが普及してい る。小林ら (2005) およびKobayashi et al. (2016) では、 航空機に搭載したハイパースペクトルセンサーによる 計測で、 穂いもち被害度の評価や被害度と対応して正 規化植生指数 NDVI(Normalized Difference Vegetation Index)が減少することを明らかにしてきた。しかし、 衛星や航空機による撮影は天候に大きく左右されやすく コストも高い。そこで、個人で購入・操縦が可能な、一 般的にドローンと呼ばれる無人による遠隔操作や自動制 御によって飛行できる小型かつ安価なマルチローターが 注目されている。マルチローターは、人が容易に立ち入 れない場所にも飛んで行けるため、空撮システムなどと して多く利用されている。また、青、緑、赤の可視光領 域(400~700 nm)の波長に加えて、近赤外領域(NIR: 700~1,300 nm) の波長といった複数の波長帯を記録で きるマルチスペクトルカメラにより、従来の方法よりも より容易にマルチスペクトル画像を入手することができ る。農業の現場において NDVI はイネ体の窒素吸収量と 相関があることから、 圃場での NDVI 計測による施肥管 理や食味の評価,病害被害度評価にも利用されている (安積・志賀, 2003;田中・近藤, 2016;濱ら, 2018a; 2018b;小林ら, 2024;松本ら, 2019)。近年, 農薬散布 用のマルチローターも販売されており、病害の発生が確 認されたときにすぐに農薬散布できるなど効率的、機動 的に防除できるようになってきている (野波, 2016)。

マルチローターはイネいもち病の被害度評価にも有効であると期待されている。Kobayashi et al. (2001;2003)は、ハイパースペクトルセンサーによる近接リモートセンシングで葉・穂いもちの発生および被害度を評価できる波長域や指標を明らかにしてきた。近接リモートセンシングでは、 $400\sim2,000~\mathrm{nm}$ の様々な波長域の組合せを検討した結果、R550/R675(緑色域(G)の $550~\mathrm{nm}$ と赤色域(R)の $675~\mathrm{nm}$ の反射率の比演算値:G/R 比)と R570/R675の反射率の比演算値により、葉いもちの被害

^{*}現所属:宮城県古川農業試験場

^{**}現所属:山形県農業総合研究センター

注)本特集でのドローン、マルチローター、マルチコプター等 の無人航空機は無人マルチローターを示す.